

# Lineære ligningssystemer og Gauss-elimination

Preben Alsholm

18. februar 2008

Lineære  
ligningssystemer og  
Gauss-elimination

Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I

Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

# Et eksempel



100g mælk	Komælk	Fåremælk	Gedemælk
Protein	3.2g	6.2g	3.8g
Kulhydrat	4.9g	5.0g	4.4g
Fedt	3.5g	8.9g	4.1g

Kan man opnå en blanding, der pr. 100g indeholder 4g protein, 4.5g kulhydrat og 5g fedt?

Brøkdeler: Komælk  $x$ , Fåremælk  $y$ , Gedemælk  $z$ .

Postevand  $w$ .

## Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I

Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

# Et eksempel

## Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I  
Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

100g mælk	Komælk	Fåremælk	Gedemælk
Protein	3.2g	6.2g	3.8g
Kulhydrat	4.9g	5.0g	4.4g
Fedt	3.5g	8.9g	4.1g

Kan man opnå en blanding, der pr. 100g indeholder 4g protein, 4.5g kulhydrat og 5g fedt?

Brøkdele: Komælk  $x$ , Fåremælk  $y$ , Gedemælk  $z$ .

Postevand  $w$ .

► Proteinmængden:  $3.2 \cdot x + 6.2 \cdot y + 3.8 \cdot z = 4$

# Et eksempel

## Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I  
Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

100g mælk	Komælk	Fåremælk	Gedemælk
Protein	3.2g	6.2g	3.8g
Kulhydrat	4.9g	5.0g	4.4g
Fedt	3.5g	8.9g	4.1g

Kan man opnå en blanding, der pr. 100g indeholder 4g protein, 4.5g kulhydrat og 5g fedt?

Brøkdeler: Komælk  $x$ , Fåremælk  $y$ , Gedemælk  $z$ .

Postevand  $w$ .

▶ Proteinmængden:  $3.2 \cdot x + 6.2 \cdot y + 3.8 \cdot z = 4$

▶ Kulhydratmængden:  $4.9 \cdot x + 5.0 \cdot y + 4.4 \cdot z = 4.5$

# Et eksempel

## Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I  
Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

100g mælk	Komælk	Fåremælk	Gedemælk
Protein	3.2g	6.2g	3.8g
Kulhydrat	4.9g	5.0g	4.4g
Fedt	3.5g	8.9g	4.1g

Kan man opnå en blanding, der pr. 100g indeholder 4g protein, 4.5g kulhydrat og 5g fedt?

Brøkdeler: Komælk  $x$ , Fåremælk  $y$ , Gedemælk  $z$ .

Postevand  $w$ .

- ▶ Proteinmængden:  $3.2 \cdot x + 6.2 \cdot y + 3.8 \cdot z = 4$
- ▶ Kulhydratmængden:  $4.9 \cdot x + 5.0 \cdot y + 4.4 \cdot z = 4.5$
- ▶ Fedtmængden:  $3.5 \cdot x + 8.9 \cdot y + 4.1 \cdot z = 5$

# Et eksempel

## Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I  
Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

100g mælk	Komælk	Fåremælk	Gedemælk
Protein	3.2g	6.2g	3.8g
Kulhydrat	4.9g	5.0g	4.4g
Fedt	3.5g	8.9g	4.1g

Kan man opnå en blanding, der pr. 100g indeholder 4g protein, 4.5g kulhydrat og 5g fedt?

Brøkdeler: Komælk  $x$ , Fåremælk  $y$ , Gedemælk  $z$ .

Postevand  $w$ .

- ▶ Proteinmængden:  $3.2 \cdot x + 6.2 \cdot y + 3.8 \cdot z = 4$
- ▶ Kulhydratmængden:  $4.9 \cdot x + 5.0 \cdot y + 4.4 \cdot z = 4.5$
- ▶ Fedtmængden:  $3.5 \cdot x + 8.9 \cdot y + 4.1 \cdot z = 5$
- ▶ **Summen skal være 1:  $x + y + z + w = 1$**

# Et eksempel

## Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I

Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

100g mælk	Komælk	Fåremælk	Gedemælk
Protein	3.2g	6.2g	3.8g
Kulhydrat	4.9g	5.0g	4.4g
Fedt	3.5g	8.9g	4.1g

Kan man opnå en blanding, der pr. 100g indeholder 4g protein, 4.5g kulhydrat og 5g fedt?

Brøkdeler: Komælk  $x$ , Fåremælk  $y$ , Gedemælk  $z$ .

Postevand  $w$ .

- ▶ Proteinmængden:  $3.2 \cdot x + 6.2 \cdot y + 3.8 \cdot z = 4$
- ▶ Kulhydratmængden:  $4.9 \cdot x + 5.0 \cdot y + 4.4 \cdot z = 4.5$
- ▶ Fedtmængden:  $3.5 \cdot x + 8.9 \cdot y + 4.1 \cdot z = 5$
- ▶ Summen skal være 1:  $x + y + z + w = 1$

▶ **Udregning i Maple.**

# Et generelt lineært ligningssystem

- ▶ Et lineært ligningssystem:

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \vdots & \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n &= b_m \end{aligned}$$



# Et generelt lineært ligningssystem

- ▶ Et lineært ligningssystem:

$$\begin{array}{rcccc} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n & = & b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n & = & b_2 \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n & = & b_m \end{array}$$

- ▶ Koefficienterne er tallene  $a_{11}, a_{12}, \dots, a_{mn}$ . De ubekendte er  $x_1, x_2, \dots, x_n$ . På højresiden befinder sig tallene  $b_1, b_2, \dots, b_m$ .

# Et generelt lineært ligningssystem

- ▶ Et lineært ligningssystem:

$$\begin{array}{rcccc} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n & = & b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n & = & b_2 \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n & = & b_m \end{array}$$

- ▶ Koefficienterne er tallene  $a_{11}, a_{12}, \dots, a_{mn}$ . De ubekendte er  $x_1, x_2, \dots, x_n$ . På højresiden befinder sig tallene  $b_1, b_2, \dots, b_m$ .
- ▶ En løsning er et sæt af  $n$  tal, der indsat i stedet for  $x_1, x_2, \dots, x_n$  i ligningerne gør disse til sande udsagn af typen  $5 = 5, 7 = 7, -311 = -311$  eller  $0 = 0$ .

# Koefficientmatrix, Totalmatrix

## ► Koefficientmatricen

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

# Koefficientmatrix, Totalmatrix

## ► Koefficientmatrixen

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

## ► Totalmatrixen (Lay: *the augmented matrix*)

$$T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix}$$

# Koefficientmatrix, Totalmatrix

- ▶ Koefficientmatricen

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

- ▶ Totalmatricen (Lay: *the augmented matrix*)

$$T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix}$$

- ▶  $A$  er en  $m \times n$ -matrix, fordi  $A$  har  $m$  rækker og  $n$  søjler.  
 $T$  er en  $m \times (n + 1)$ -matrix, fordi  $T$  har  $m$  rækker og  $n + 1$  søjler.

# Koefficientmatrix, Totalmatrix

- ▶ Koefficientmatricen

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

- ▶ Totalmatricen (Lay: *the augmented matrix*)

$$T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix}$$

- ▶  $A$  er en  $m \times n$ -matrix, fordi  $A$  har  $m$  rækker og  $n$  søjler.  
 $T$  er en  $m \times (n + 1)$ -matrix, fordi  $T$  har  $m$  rækker og  $n + 1$  søjler.

- ▶ Maple: Et tilfældigt valgt lineært ligningssystem.

# Tilladelige operationer

- ▶ Tilladte operationer på ligningerne:

Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

**Tilladelige operationer**

Eksempel 2 ved  
Gausselimination I

Eksempel 2 ved  
Gausselimination II

Eksempel 2 ved  
Gausselimination III

Eksempel 2 ved  
Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I  
Linearkombination II,  
Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

# Tilladelige operationer

- ▶ Tilladte operationer på ligningerne:

## 1. Ombytning to ligninger.



# Tilladelige operationer

► Tilladte operationer på ligningerne:

1. Ombytning to ligninger.
2. Multiplikation af en ligning med et tal forskellig fra nul.

► Tilladte operationer på ligningerne:

1. Ombytning to ligninger.
2. Multiplikation af en ligning med et tal forskellig fra nul.
3. Erstatning af ligning nr.  $i$  med summen af ligning  $i$  og et tal gange ligning  $j$ , når  $i \neq j$ .

► Tilladte operationer på ligningerne:

1. Ombytning to ligninger.
2. Multiplikation af en ligning med et tal forskellig fra nul.
3. Erstatning af ligning nr.  $i$  med summen af ligning  $i$  og et tal gange ligning  $j$ , når  $i \neq j$ .

► Tilladte operationer på rækkerne:

► Tilladte operationer på ligningerne:

1. Ombytning to ligninger.
2. Multiplikation af en ligning med et tal forskellig fra nul.
3. Erstatning af ligning nr.  $i$  med summen af ligning  $i$  og et tal gange ligning  $j$ , når  $i \neq j$ .

► Tilladte operationer på rækkerne:

1.  $R_i \leftrightarrow R_j$

► Tilladte operationer på ligningerne:

1. Ombytning to ligninger.
2. Multiplikation af en ligning med et tal forskellig fra nul.
3. Erstatning af ligning nr.  $i$  med summen af ligning  $i$  og et tal gange ligning  $j$ , når  $i \neq j$ .

► Tilladte operationer på rækkerne:

1.  $R_i \leftrightarrow R_j$
2.  $R_i := cR_i$  hvor  $c \neq 0$

► Tilladte operationer på ligningerne:

1. Ombytning to ligninger.
2. Multiplikation af en ligning med et tal forskellig fra nul.
3. Erstatning af ligning nr.  $i$  med summen af ligning  $i$  og et tal gange ligning  $j$ , når  $i \neq j$ .

► Tilladte operationer på rækkerne:

1.  $R_i \leftrightarrow R_j$
2.  $R_i := cR_i$  hvor  $c \neq 0$
3.  $R_i := R_i + cR_j$  hvor  $i \neq j$

► Tilladte operationer på ligningerne:

1. Ombytning to ligninger.
2. Multiplikation af en ligning med et tal forskellig fra nul.
3. Erstatning af ligning nr.  $i$  med summen af ligning  $i$  og et tal gange ligning  $j$ , når  $i \neq j$ .

► Tilladte operationer på rækkerne:

1.  $R_i \leftrightarrow R_j$
2.  $R_i := cR_i$  hvor  $c \neq 0$
3.  $R_i := R_i + cR_j$  hvor  $i \neq j$

► Maple: Illustration af de tilladte operationer.

# Eksempel 2 ved Gausselimination I

## ► Systemet

$$x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 3$$

$$2x_1 + 7x_2 + 5x_3 = 4$$

$$-3x_1 + x_3 = 5$$



# Eksempel 2 ved Gausselimination I

## ► Systemet

$$x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 3$$

$$2x_1 + 7x_2 + 5x_3 = 4$$

$$-3x_1 + x_3 = 5$$

## ► Totalmatricen

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 2 & 7 & 5 & 4 \\ -3 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

# Eksempel 2 ved Gausselimination I

## ► Systemet

$$x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 3$$

$$2x_1 + 7x_2 + 5x_3 = 4$$

$$-3x_1 + x_3 = 5$$

## ► Totalmatricen

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 2 & 7 & 5 & 4 \\ -3 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

## ► Vi vil ved rækkeoperationer bringe matricen på echelonform:

$$\begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & \# & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \end{bmatrix} \text{ eller } \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & \# \end{bmatrix} \text{ eller } \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

# Eksempel 2 ved Gausselimination II

► Rækkeoperationen  $R_2 := R_2 - 2R_1$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ -3 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

## Eksempel 2 ved Gausselimination II

- Rækkeoperationen  $R_2 := R_2 - 2R_1$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ -3 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

- Rækkeoperationen  $R_3 := R_3 + 3R_1$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 9 & 7 & 14 \end{bmatrix}$$

## Eksempel 2 ved Gausselimination II

- Rækkeoperationen  $R_2 := R_2 - 2R_1$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ -3 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

- Rækkeoperationen  $R_3 := R_3 + 3R_1$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 9 & 7 & 14 \end{bmatrix}$$

- Rækkeoperationen  $R_3 := R_3 - 9R_2$  giver nu matricen

på echelonform: 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 32 \end{bmatrix}$$

## Eksempel 2 ved Gausselimination II

- ▶ Rækkeoperationen  $R_2 := R_2 - 2R_1$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ -3 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

- ▶ Rækkeoperationen  $R_3 := R_3 + 3R_1$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 9 & 7 & 14 \end{bmatrix}$$

- ▶ Rækkeoperationen  $R_3 := R_3 - 9R_2$  giver nu matricen

på echelonform: 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 32 \end{bmatrix}$$

- ▶ Rækkeoperationen  $R_3 := -\frac{1}{2}R_3$  giver en pænere

version: 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

# Eksempel 2 ved Gausselimination III

- Det tilsvarende ligningssystem er

$$x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 3$$

$$x_2 + x_3 = -2$$

$$x_3 = -16$$

## Eksempel 2 ved Gausselimination III

- ▶ Det tilsvarende ligningssystem er

$$\begin{aligned}x_1 + 3x_2 + 2x_3 &= 3 \\x_2 + x_3 &= -2 \\x_3 &= -16\end{aligned}$$

- ▶ Dette kan løses nedefra og op:



## Eksempel 2 ved Gausselimination III

- ▶ Det tilsvarende ligningssystem er

$$\begin{aligned}x_1 + 3x_2 + 2x_3 &= 3 \\x_2 + x_3 &= -2 \\x_3 &= -16\end{aligned}$$

- ▶ Dette kan løses nedefra og op:

1. Først findes  $x_3 = -16$

## Eksempel 2 ved Gausselimination III

- ▶ Det tilsvarende ligningssystem er

$$\begin{aligned}x_1 + 3x_2 + 2x_3 &= 3 \\x_2 + x_3 &= -2 \\x_3 &= -16\end{aligned}$$

- ▶ Dette kan løses nedefra og op:

1. Først findes  $x_3 = -16$
2. Derefter  $x_2 = -x_3 - 2 = 16 - 2 = 14$

## Eksempel 2 ved Gausselimination III

- ▶ Det tilsvarende ligningssystem er

$$\begin{aligned}x_1 + 3x_2 + 2x_3 &= 3 \\x_2 + x_3 &= -2 \\x_3 &= -16\end{aligned}$$

- ▶ Dette kan løses nedefra og op:

1. Først findes  $x_3 = -16$
2. Derefter  $x_2 = -x_3 - 2 = 16 - 2 = 14$
3. Til sidst  $x_1 = -3x_2 - 2x_3 + 3 = -42 + 32 + 3 = -7$

## Eksempel 2 ved Gausselimination III

- ▶ Det tilsvarende ligningssystem er

$$\begin{aligned}x_1 + 3x_2 + 2x_3 &= 3 \\x_2 + x_3 &= -2 \\x_3 &= -16\end{aligned}$$

- ▶ Dette kan løses nedefra og op:

1. Først findes  $x_3 = -16$
2. Derefter  $x_2 = -x_3 - 2 = 16 - 2 = 14$
3. Til sidst  $x_1 = -3x_2 - 2x_3 + 3 = -42 + 32 + 3 = -7$

- ▶ Løsningen er altså  $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7 \\ 14 \\ -16 \end{bmatrix}$

# Eksempel 2 ved Gausselimination IV

► Totalmatricen på echelonform var 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

## Eksempel 2 ved Gausselimination IV

- ▶ Totalmatricen på echelonform var 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

- ▶ Man kunne gå videre til reduceret echelonform:

Rækkeoperationerne  $R_2 := R_2 - R_3$  og  $R_1 := R_1 - 2R_3$

giver 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 35 \\ 0 & 1 & 0 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

## Eksempel 2 ved Gausselimination IV

- ▶ Totalmatricen på echelonform var 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

- ▶ Man kunne gå videre til reduceret echelonform:

Rækkeoperationerne  $R_2 := R_2 - R_3$  og  $R_1 := R_1 - 2R_3$

giver 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 35 \\ 0 & 1 & 0 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

- ▶ Rækkeoperationen  $R_1 := R_1 - 3R_2$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -7 \\ 0 & 1 & 0 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

## Eksempel 2 ved Gausselimination IV

- ▶ Totalmatricen på echelonform var  $\begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$

- ▶ Man kunne gå videre til reduceret echelonform:

Rækkeoperationerne  $R_2 := R_2 - R_3$  og  $R_1 := R_1 - 2R_3$

giver  $\begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 35 \\ 0 & 1 & 0 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$

- ▶ Rækkeoperationen  $R_1 := R_1 - 3R_2$  giver

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -7 \\ 0 & 1 & 0 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & -16 \end{bmatrix}$$

- ▶ Det tilsvarende ligningssystem er nu ekstremt simpelt:

$$x_1 = -7$$

$$x_2 = 14$$

$$x_3 = -16$$



# De 3 tilfælde

- ▶ Ovenfor så vi et ligningssystem med præcis én løsning. Der er to andre muligheder. Eksempel 3 og 4 i Maple.

## De 3 tilfælde

- ▶ Ovenfor så vi et ligningssystem med præcis én løsning. Der er to andre muligheder. Eksempel 3 og 4 i Maple.
- ▶ De 3 tilfælde kan illustreres ved følgende 3 eksempler på en til echelonform reduceret totalmatrix:

$$\begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & \# & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & \# \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Lineære  
ligningssystemer og  
Gauss-elimination

Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystemKoefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladte operationer

Eksempel 2 ved

Gausselimination I

Eksempel 2 ved

Gausselimination II

Eksempel 2 ved

Gausselimination III

Eksempel 2 ved

Gausselimination IV

**De 3 tilfælde**

Linearkombination I

Linearkombination II,

Span

Matrix-vektor-  
multiplikation

## De 3 tilfælde

- ▶ Ovenfor så vi et ligningssystem med præcis én løsning. Der er to andre muligheder. Eksempel 3 og 4 i Maple.
- ▶ De 3 tilfælde kan illustreres ved følgende 3 eksempler på en til echelonform reduceret totalmatrix:

$$\begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & \# & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & \# \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- ▶ I første tilfælde er der præcis én løsning. Det tilsvarende system løses nedefra og opfter (ingen frie variable).

## De 3 tilfælde

- ▶ Ovenfor så vi et ligningssystem med præcis én løsning. Der er to andre muligheder. Eksempel 3 og 4 i Maple.
- ▶ De 3 tilfælde kan illustreres ved følgende 3 eksempler på en til echelonform reduceret totalmatrix:

$$\begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & \# & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & \# \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- ▶ I første tilfælde er der præcis én løsning. Det tilsvarende system løses nedefra og oppefter (ingen frie variable).
- ▶ I andet tilfælde er der ingen løsning pga. den sidste række, der svarer til en ligning af typen  $0 = 5$ .

## De 3 tilfælde

- ▶ Ovenfor så vi et ligningssystem med præcis én løsning. Der er to andre muligheder. Eksempel 3 og 4 i Maple.
- ▶ De 3 tilfælde kan illustreres ved følgende 3 eksempler på en til echelonform reduceret totalmatrix:

$$\begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & \# & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & \# \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \# & * & * & * \\ 0 & 0 & \# & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- ▶ I første tilfælde er der præcis én løsning. Det tilsvarende system løses nedefra og opefter (ingen frie variable).
- ▶ I andet tilfælde er der ingen løsning pga. den sidste række, der svarer til en ligning af typen  $0 = 5$ .
- ▶ I tredje tilfælde er der uendeligt mange løsninger. Pivoteringsøjler er søjle 1 og søjle 3, så  $x_1$  og  $x_3$  er basale variable, mens  $x_2$  er fri. Det tilsvarende system løses nedefra og opefter, men med (i dette tilfælde) én fri variabel.

# Linearkombination I

- ▶ Ved en af linearkombination af vektorerne  $v_1, v_2, \dots, v_p$  forstås et udtryk af formen

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_p v_p$$

hvor  $c_1, c_2, \dots, c_p$  er reelle tal.

# Linearkombination I

- ▶ Ved en af linearkombination af vektorerne  $v_1, v_2, \dots, v_p$  forstås et udtryk af formen

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_p v_p$$

hvor  $c_1, c_2, \dots, c_p$  er reelle tal.

- ▶ **Spørgsmål:** Kan vektoren  $b$  skrives som en linearkombination af vektorerne  $a_1, a_2, a_3$  hvor

$$b = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, a_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, a_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 0 \end{pmatrix}, a_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

# Linearkombination I

- ▶ Ved en af linearkombination af vektorerne  $v_1, v_2, \dots, v_p$  forstås et udtryk af formen

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_p v_p$$

hvor  $c_1, c_2, \dots, c_p$  er reelle tal.

- ▶ Spørgsmål: Kan vektoren  $b$  skrives som en linearkombination af vektorerne  $a_1, a_2, a_3$  hvor

$$b = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, a_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, a_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 0 \end{pmatrix}, a_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- ▶ Vi skal om muligt finde  $x_1, x_2, x_3$ , så  $x_1 a_1 + x_2 a_2 + x_3 a_3 = b$ .



# Linearkombination I

- ▶ Ved en af linearkombination af vektorerne  $v_1, v_2, \dots, v_p$  forstås et udtryk af formen

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_p v_p$$

hvor  $c_1, c_2, \dots, c_p$  er reelle tal.

- ▶ Spørgsmål: Kan vektoren  $b$  skrives som en linearkombination af vektorerne  $a_1, a_2, a_3$  hvor

$$b = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, a_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, a_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 0 \end{pmatrix}, a_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- ▶ Vi skal om muligt finde  $x_1, x_2, x_3$ , så  $x_1 a_1 + x_2 a_2 + x_3 a_3 = b$ .
- ▶ Systemet skrevet ud:

$$x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 3$$

$$2x_1 + 7x_2 + 5x_3 = 4$$

$$-3x_1 + x_3 = 5$$

# Linearkombination II, Span

- Men det er jo systemet fra Eksempel 2, hvis totalmatrix kan skrives  $[a_1 \ a_2 \ a_3 \ b]$  og som havde løsningen

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7 \\ 14 \\ -16 \end{bmatrix}.$$

- ▶ Men det er jo systemet fra Eksempel 2, hvis totalmatrix kan skrives  $[a_1 \ a_2 \ a_3 \ b]$  og som havde løsningen

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7 \\ 14 \\ -16 \end{bmatrix}.$$

- ▶ Altså har vi  $-7a_1 + 14a_2 - 16a_3 = b$ .

- ▶ Men det er jo systemet fra Eksempel 2, hvis totalmatrix kan skrives  $[a_1 \ a_2 \ a_3 \ b]$  og som havde løsningen

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7 \\ 14 \\ -16 \end{bmatrix}.$$

- ▶ Altså har vi  $-7a_1 + 14a_2 - 16a_3 = b$ .

- ▶ **Generalisering: Vektorligningen**

$x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_p a_p = b$  har samme løsningsmængde som ligningssystemet med totalmatricen  $[a_1 \ a_2 \ \dots \ a_p \ b]$ .

- ▶ Men det er jo systemet fra Eksempel 2, hvis totalmatrix kan skrives  $[a_1 \ a_2 \ a_3 \ b]$  og som havde løsningen

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7 \\ 14 \\ -16 \end{bmatrix}.$$

- ▶ Altså har vi  $-7a_1 + 14a_2 - 16a_3 = b$ .

- ▶ Generalisering: Vektorligningen

$x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_p a_p = b$  har samme løsningsmængde som ligningssystemet med totalmatricen  $[a_1 \ a_2 \ \dots \ a_p \ b]$ .

- ▶ Ved  $\text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_p)$  forstås mængden af linearkombinationer af vektorerne  $a_1, a_2, \dots, a_p$ .

# Matrix-vektor-multiplikation

- Lad  $A$  være en  $m \times n$ -matrix og lad  $x \in R^n$ . Skriv  $A = [a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n]$ , hvor  $a_j \in R^m$ . Produktet  $Ax$  defineres ved

$$Ax = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

Lineære  
ligningssystemer og  
Gauss-elimination

Et eksempel

Et generelt lineært  
ligningssystem

Koefficientmatrix,  
Totalmatrix

Tilladelige operationer

Eksempel 2 ved

Gausselimination I

Eksempel 2 ved

Gausselimination II

Eksempel 2 ved

Gausselimination III

Eksempel 2 ved

Gausselimination IV

De 3 tilfælde

Linearkombination I

Linearkombination II,

Span

**Matrix-vektor-  
multiplikation**

# Matrix-vektor-multiplikation

- ▶ Lad  $A$  være en  $m \times n$ -matrix og lad  $x \in R^n$ . Skriv  $A = [a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n]$ , hvor  $a_j \in R^m$ . Produktet  $Ax$  defineres ved

$$Ax = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

- ▶ Ligningssystemet med koefficientmatricen  $A$  og højresiden  $b$  kan nu skrives  $Ax = b$ .

# Matrix-vektor-multiplikation

- ▶ Lad  $A$  være en  $m \times n$ -matrix og lad  $x \in R^n$ . Skriv  $A = [a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n]$ , hvor  $a_i \in R^m$ . Produktet  $Ax$  defineres ved

$$Ax = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

- ▶ Ligningssystemet med koefficientmatricen  $A$  og højresiden  $b$  kan nu skrives  $Ax = b$ .
- ▶ Systemet  $Ax = b$  har åbenbart en løsning, hvis og kun hvis  $b \in \text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_n)$ .



# Matrix-vektor-multiplikation

- ▶ Lad  $A$  være en  $m \times n$ -matrix og lad  $x \in R^n$ . Skriv  $A = [a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n]$ , hvor  $a_j \in R^m$ . Produktet  $Ax$  defineres ved

$$Ax = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

- ▶ Ligningssystemet med koefficientmatricen  $A$  og højresiden  $b$  kan nu skrives  $Ax = b$ .
- ▶ Systemet  $Ax = b$  har åbenbart en løsning, hvis og kun hvis  $b \in \text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_n)$ .
- ▶ Systemet  $Ax = b$  har en løsning for ethvert  $b \in R^m$ , hvis og kun hvis  $\text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_n) = R^m$ .

# Matrix-vektor-multiplikation

- ▶ Lad  $A$  være en  $m \times n$ -matrix og lad  $x \in R^n$ . Skriv  $A = [a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n]$ , hvor  $a_j \in R^m$ . Produktet  $Ax$  defineres ved

$$Ax = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

- ▶ Ligningssystemet med koefficientmatrixen  $A$  og højresiden  $b$  kan nu skrives  $Ax = b$ .
- ▶ Systemet  $Ax = b$  har åbenbart en løsning, hvis og kun hvis  $b \in \text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_n)$ .
- ▶ Systemet  $Ax = b$  har en løsning for ethvert  $b \in R^m$ , hvis og kun hvis  $\text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_n) = R^m$ .
- ▶ **Alternativ udregning af  $Ax$ : Skalarprodukterne af rækkerne i  $A$  med søjlen  $x$ .**

# Matrix-vektor-multiplikation

- ▶ Lad  $A$  være en  $m \times n$ -matrix og lad  $x \in R^n$ . Skriv  $A = [a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n]$ , hvor  $a_j \in R^m$ . Produktet  $Ax$  defineres ved

$$Ax = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

- ▶ Ligningssystemet med koefficientmatrixen  $A$  og højresiden  $b$  kan nu skrives  $Ax = b$ .
- ▶ Systemet  $Ax = b$  har åbenbart en løsning, hvis og kun hvis  $b \in \text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_n)$ .
- ▶ Systemet  $Ax = b$  har en løsning for ethvert  $b \in R^m$ , hvis og kun hvis  $\text{Span}(a_1, a_2, \dots, a_n) = R^m$ .
- ▶ Alternativ udregning af  $Ax$ : Skalarprodukterne af rækkerne i  $A$  med søjlen  $x$ .
- ▶ Regneregler:  $A(u + v) = Au + Av$  og  $A(cu) = cAu$ .